

Tablica sadržaja

UVOD.....	4
1. ŠTO JE ROBOT?	5
2. OSNOVE INDUSTRIJSKIH ROBOTA.....	9
3. PROGRAMIRANJE ROBOTA ZA ZAVARIVANJE	11
3.1. ONLINE METODA PROGRAMIRANJA.....	11
3.2. OFFLINE METODA PROGRAMIRANJA	11
4. CLOOS ROBOT ZA ZAVARIVANJE	12
5. ICSE SENZORSKA GLAVA	13
6. TEHNIČKA SVOJSTVA ICSE SENZORSKOG SUSTAVA.....	15
7. DIZAJN SENZORSKOG SUSTAVA	17
8. DIZAJN ICSE SENZORSKE GLAVE	18
8.1 SENZOR ZA CROSSJET/HLADENJE	19
8.2 ZAŠTITNA KAPA	20
8.3 ICSE KARTICE SUČELJA	20
9. ICSE LD (OFFLINE) SENZORNI SISTEM.....	22
10. TEHNIČKA SVOJSTVA ICSE LED (OFFLINE) SUSTAVA	24
10.1 RASPON MJERENJA	25
11. DIZAJN SENZORSKOG SUSTAVA 2.3.1 ROTROL II V4	27
12. DIZAJN GLAVE SENZORA ICSE LD	28

12.1	SENZOR ZA CROSSJET/HLAĐENJE	1
12.2	ZAŠTITA SENZORA	1
13	<u>PRIMJENA SENZORA KOD ROBOTIZOVANOG ZAVARIVANJA</u>	2
14.	<u>SIMULACIJA RADA ROBOTA</u>	8
15.	<u>SIMULACIJA 1.....</u>	9
15.1	KARAKTERISTIKE POSTROJENJA U KOJEM SE NALAZI ROBOT	9
15.2	UVJETI.....	9
15.3	CODE.....	9
15.4	REZULTAT SIMULACIJE:	10
16.	<u>SIMULACIJA 2.....</u>	11
16.1	KARAKTERISTIKE ROBOTSKOG POSTROJENJA	11
16.2	UVJETI.....	11
16.3	CODE.....	11
16.4	REZULTAT SIMULACIJE:	12
17.	<u>SIMULACIJA 3.....</u>	13
17.1	KARAKTERISTIKE ROBOTSKOG POSTROJENJE	13
	UVJETI.....	13
	CODE	13
17.2	REZULTAT SIMULACIJE:	14
18.	<u>SIMULACIJA 4.....</u>	15
18.1	KARAKTERISTIKE ROBOTSKOG POSTROJENJA	15
	UVJETI.....	15
	CODE	15
18.2	REZULTAT SIMULACIJE:	16
19.	<u>USPOREDBA REZULTATA SIMULACIJE 1, SIMULACIJE 3 I SIMULACIJE 4</u>	17

<u>20.</u>	<u>USPOREDBA REZULTATA SIMULACIJE 1 I SIMULACIJE 4.....</u>	<u>19</u>
<u>21.</u>	<u>USPOREDBA REZULTATA SIMULACIJA</u>	<u>22</u>
<u>ZAKLJUČAK</u>		<u>26</u>
<u>LITERATURA</u>		<u>27</u>